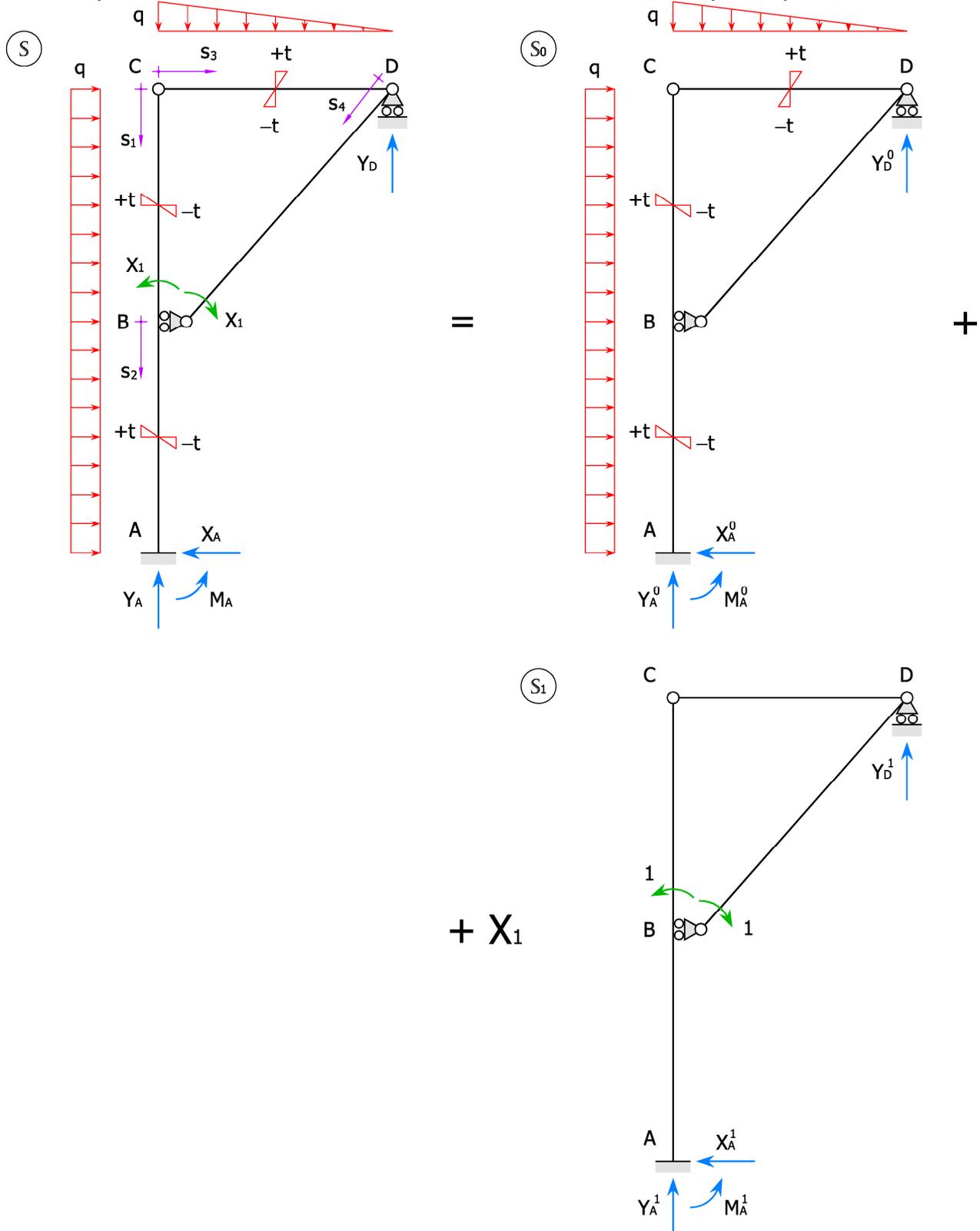




## Prova scritta dell'11 settembre 2012 – Soluzione

### Problema A

Assunta come incognita iperstatica  $X_1$  la coppia trasmessa dal doppio pendolo in B, si decompone il sistema equivalente  $S$  nella somma del sistema  $S_0$  e del sistema  $S_1$  moltiplicato per  $X_1$ .





### Sistema $S_0$

Mediante le equazioni di equilibrio statico, si determinano le reazioni vincolari e le caratteristiche della sollecitazione nel sistema  $S_0$ . Le reazioni vincolari risultano

$$X_A^0 = 2qL, \quad Y_A^0 = \frac{1}{3}qL, \quad M_A^0 = 2qL^2, \quad Y_D^0 = \frac{1}{6}qL.$$

Le caratteristiche della sollecitazione hanno le espressioni riportate nella tabella seguente.

Trave n.	Estremi IJ	Ascissa	Forza normale $N_{IJ}^0$	Forza di taglio $T_{IJ}^0$	Momento flettente $M_{IJ}^0$
1	CB	$0 \leq s_1 \leq L$	$-\frac{1}{3}qL$	$qs_1$	$\frac{1}{2}qs_1^2$
2	BA	$0 \leq s_2 \leq L$	$-\frac{1}{3}qL$	$qL + qs_2$	$\frac{1}{2}qL^2 + qLs_2 + \frac{1}{2}qs_2^2$
3	CD	$0 \leq s_3 \leq L$	0	$\frac{1}{3}qL - qs_3 + \frac{1}{2}q\frac{s_3^2}{L}$	$\frac{1}{3}qLs_3 - \frac{1}{2}qs_3^2 + \frac{1}{6}q\frac{s_3^3}{L}$
4	DB	$0 \leq s_4 \leq \sqrt{2}L$	0	0	0

### Sistema $S_1$

Analogamente, imponendo l'equilibrio statico nel sistema  $S_1$ , si trovano le reazioni vincolari

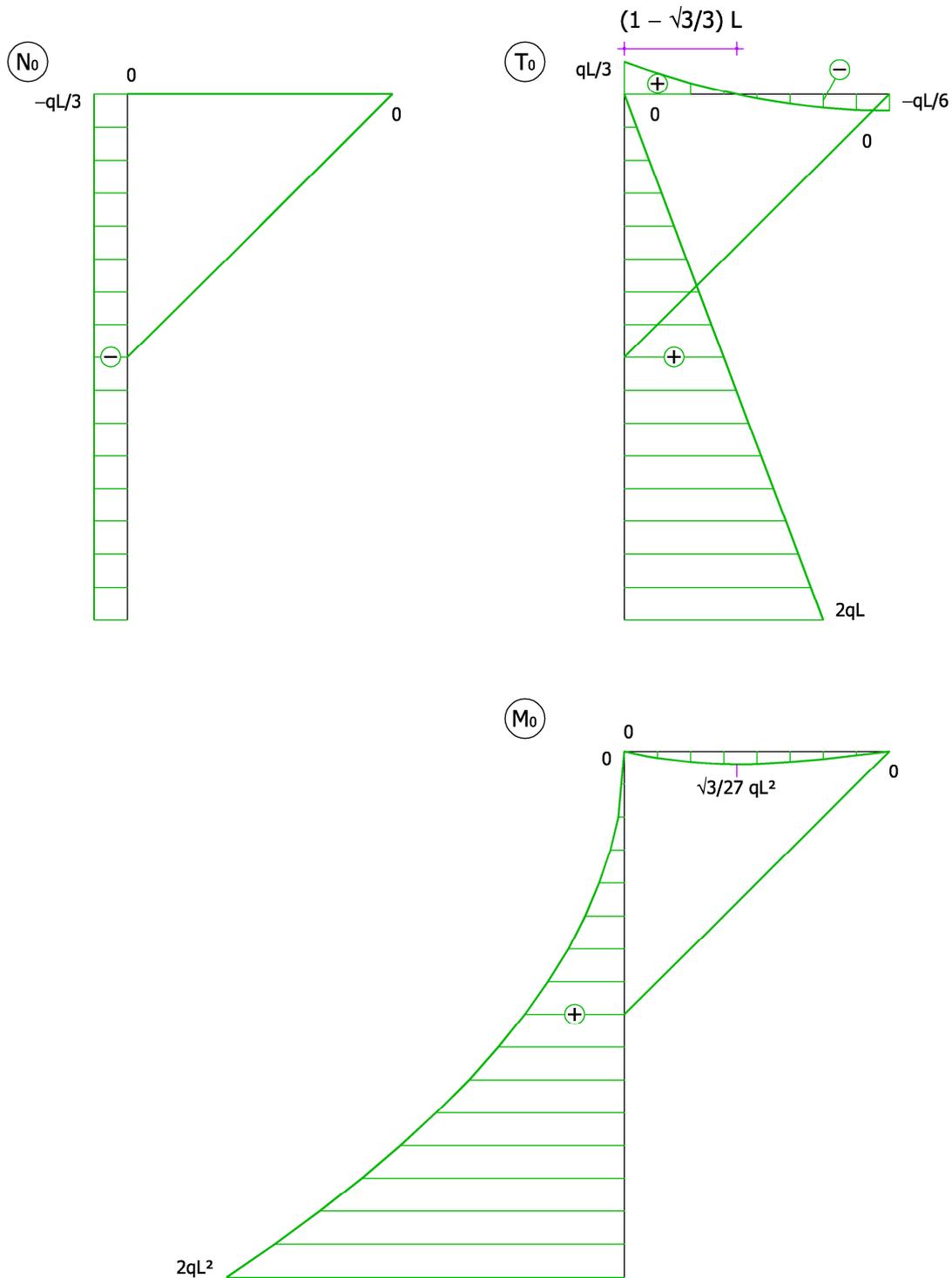
$$X_A^1 = 0, \quad Y_A^1 = 0, \quad M_A^1 = 0, \quad Y_D^1 = 0.$$

Le caratteristiche della sollecitazione hanno le espressioni riportate nella tabella seguente.

Trave n.	Estremi IJ	Ascissa	Forza normale $N_{IJ}^0$	Forza di taglio $T_{IJ}^0$	Momento flettente $M_{IJ}^0$
1	CB	$0 \leq s_1 \leq L$	0	$\frac{1}{L}$	$\frac{s_1}{L}$
2	BA	$0 \leq s_2 \leq L$	0	0	0
3	CD	$0 \leq s_3 \leq L$	$\frac{1}{L}$	0	0
4	DB	$0 \leq s_4 \leq \sqrt{2}L$	$-\frac{\sqrt{2}}{2L}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2L}$	$-\frac{\sqrt{2}}{2} \frac{s_4}{L}$

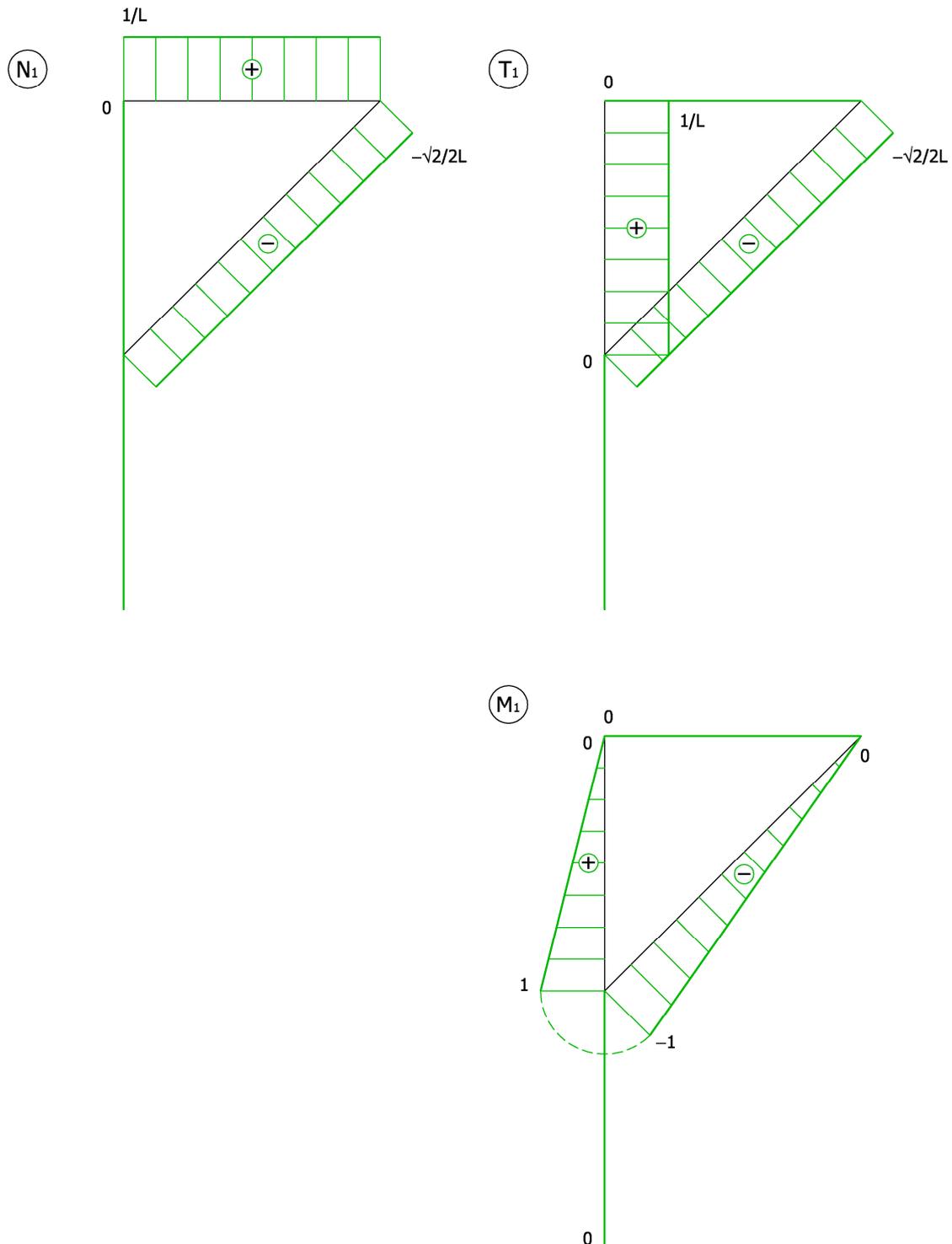


**Diagrammi delle caratteristiche della sollecitazione nel sistema  $S_0$**





**Diagrammi delle caratteristiche della sollecitazione nel sistema  $S_1$**





**Determinazione dell'incognita iperstatica**

Per il sistema in esame, l'equazione di Müller-Breslau risulta

$$\eta_i = \eta_{i0} + X_1 \eta_{i1},$$

dove

$$\eta_i = 0.$$

Applicando il Teorema dei lavori virtuali,

$$\mathcal{L}_e^{1 \rightarrow 0} = 1 \cdot \eta_{i0} = \mathcal{L}_i^{1 \rightarrow 0} = \int_{\Omega} M_{ID}^1 \kappa_{ID}^0 ds = \int_0^L M_{CB}^1(s_1) \left[ \frac{M_{CB}^0(s_1)}{EJ} + \frac{2\alpha t}{H} \right] ds_1,$$

$$\mathcal{L}_e^{1 \rightarrow 1} = 1 \cdot \eta_{i1} = \mathcal{L}_i^{1 \rightarrow 1} = \int_{\Omega} M_{ID}^1 \kappa_{ID}^1 ds = \int_0^L \frac{[M_{CB}^1(s_1)]^2}{EJ} ds_1 + \int_0^{\sqrt{2}L} \frac{[M_{DB}^1(s_4)]^2}{EJ} ds_4;$$

si calcolano i valori dei coefficienti,

$$\eta_{i0} = \frac{qL^3}{8EJ} + \frac{\alpha tL}{H};$$
$$\eta_{i1} = \frac{1}{3}(1 + \sqrt{2}) \frac{L}{EJ}.$$

Infine, si determina il valore dell'incognita iperstatica

$$X_1 = -\frac{3}{1 + \sqrt{2}} \left( \frac{qL^2}{8} + \frac{\alpha t}{H} EJ \right).$$

**Problema B**

La tabella seguente riporta i valori delle tensioni sulle quattro corde considerate.

Corda n.	Tensione normale $\sigma_z$	Tensione tangenziale $\tau_{zy}$	Tensione ideale $\sigma_{id}$
1	0	$\frac{9}{40} \frac{Q}{at}$	$\frac{9}{20} \frac{Q}{at} \cong 0.450 \frac{Q}{at}$
2	$\frac{1}{10} \frac{Q}{at}$	$\frac{7}{40} \frac{Q}{at}$	$\frac{\sqrt{53}}{20} \frac{Q}{at} \cong 0.364 \frac{Q}{at}$
3	$\frac{1}{10} \frac{Q}{at}$	$\frac{6}{40} \frac{Q}{at}$	$\frac{\sqrt{10}}{10} \frac{Q}{at} \cong 0.316 \frac{Q}{at}$
4	$\frac{2}{10} \frac{Q}{at}$	0	$\frac{2}{10} \frac{Q}{at} = 0.200 \frac{Q}{at}$